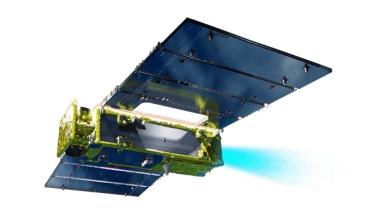
## 産総研でのSLATS/SHIROP利用検討と データ校正について

- 1. 軌道上でのカメラキャリブレーション
  - SHIROP輝度校正, OPSの色比校正の可能性
- 2. 産総研でのSHIROP画像の利用検討

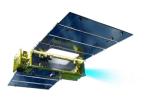






産業技術総合研究所 人工知能研究センター 神山 徹・Nevrez Imamoglu・丸家 誠

## 衛星搭載カメラのキャリブレーション



### 幾何校正

- カメラ解像度焦点距離ピント (MTF)
- 像のゆがみ
- 衛星本体への取り付け角
- カメラ間のアライメント

## 輝度校正

- カメラの受光感度絶対感度の正しさカラーバランスの正しさ
- カメラ感度経時劣化

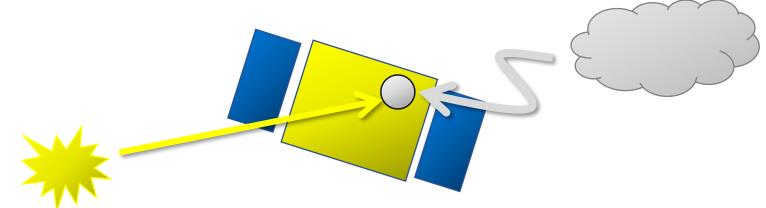
**高分解能カメラ**で重要

マルチバンド画像を利用する場合 (精緻な農業支援・鉱物探査etc)、不可欠



## 輝度校正の重要性:軌道上でのカメラ感度変化

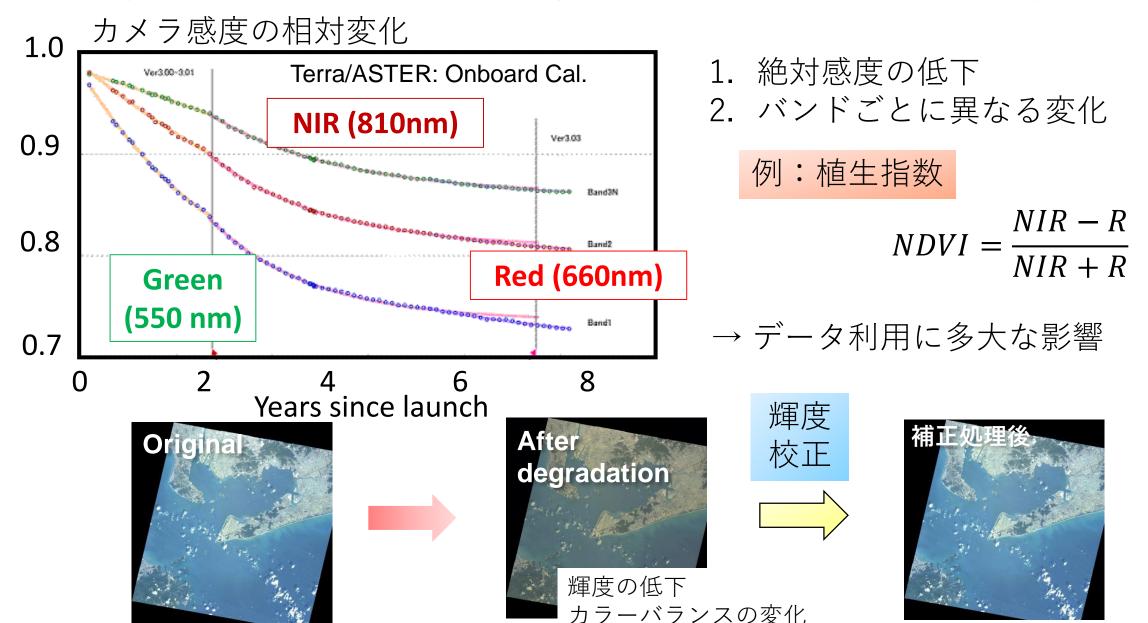
- 打ち上げ時衝撃
- 宇宙線
- 高エネルギー粒子
- 紫外反射光



#### Contamination

- 衛星からのアウトガス
- 大気分子・原子

## 輝度校正の重要性:軌道上でのカメラ感度変化



## 輝度校正の重要性:軌道上でのカメラ感度変化

植生指数

$$NDVI = \frac{NIR - R}{NIR + R}$$

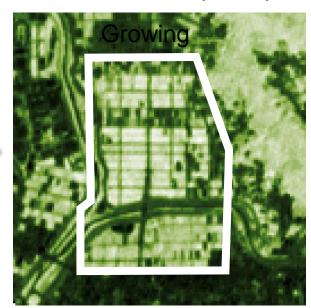
植生が近赤外で強い反射率を持つことを利用植物の存在量、生育状況監視などに利用可能

### Temporal variation of vegetation index

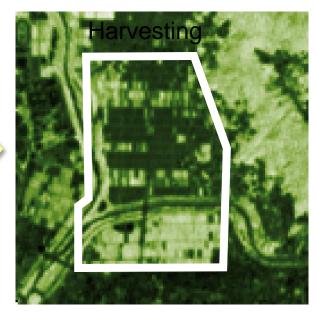
Winter (Feb.)

Rice field/Gifu, Japan

Summer (Jul.)



Fall (Sep.)

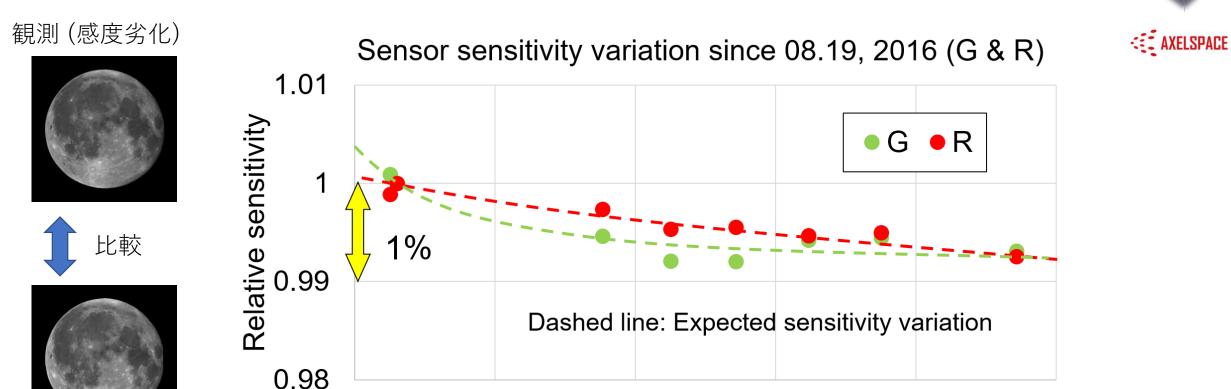


0.7

ASTERデータより

# 月を使った輝度校正の例(ほどよし1号機)





- 月を用いてほどよし1号機搭載カメラの感度安定性を確認(変化は1%) 一方で波長による傾向の違いも確認。 一方で波長による傾向の違いも確認。 (Kouyama+, Small Sat conf. 2018)

9/30

8/1

2016

モデル (理想)

- 同様の手法は「はやぶさ2」 マルチバンドカメラ、分光センサでも活用 (Tatsumi et al., 2019)

11/29

**Observation Date** 

1/28

3/29

5/28

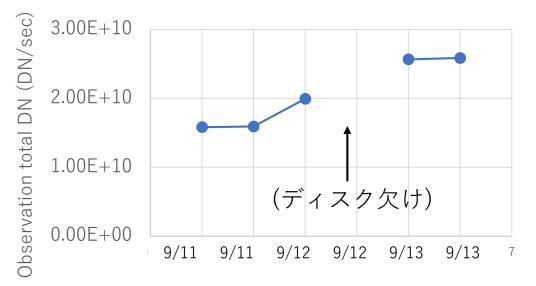
2017

### 月を用いたSHIROPのセンサ感度キャリブレーション

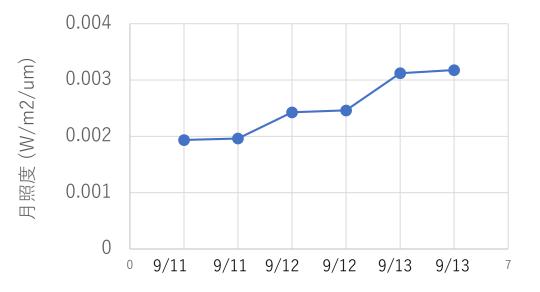
2019年 9/11 9/12 9/13 Exposure: 2sec  $\alpha = -27.5^{\circ}$  $\alpha = -17.0^{\circ}$  $\alpha = -7.5^{\circ}$ Time0211214443\_Num10\_SCENE02\_INST\_Raw\_0\_active.tif Time0211299207\_Num10\_SCENE04\_INST\_Raw\_0\_active.tif Time0211383843\_Num10\_SCENE06\_INST\_Raw\_0\_active.tif Exposure: 5sec ディスク欠け Time0211219743\_Num11\_SCENE03\_INST\_Raw 0 active til Time0211304501\_Num11\_SCENEO5\_INST\_Row 0\_octive tif Time0211389129\_Num11\_SCENE07\_INST\_Raw\_0\_active.tif

#### 月観測画像と月明るさモデルとの比較

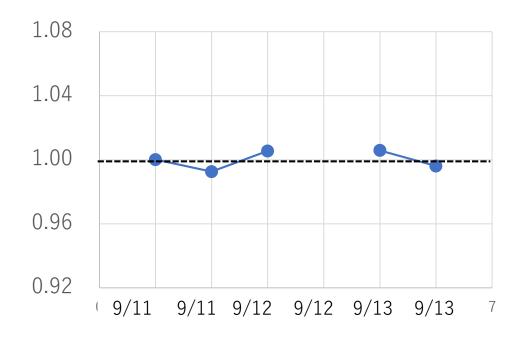
○ SHIROP月画像のトータルカウント値



○ モデルによる月照度(月全体を合算した明るさ)



#### 観測とモデルの比 (1 = 平均値)

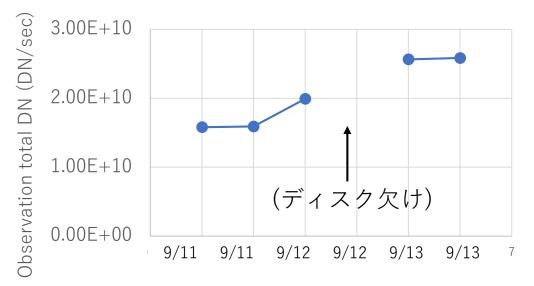


月を観測した3日間でモデルと観測値の比が安定

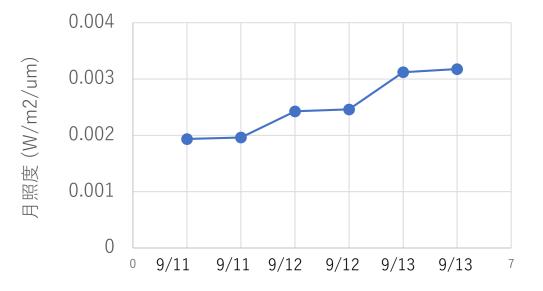
= カメラ性能、特にリニアリティが 安定していることを軌道上で実証

#### 月観測画像と月明るさモデルとの比較

○ SHIROP月画像のトータルカウント値

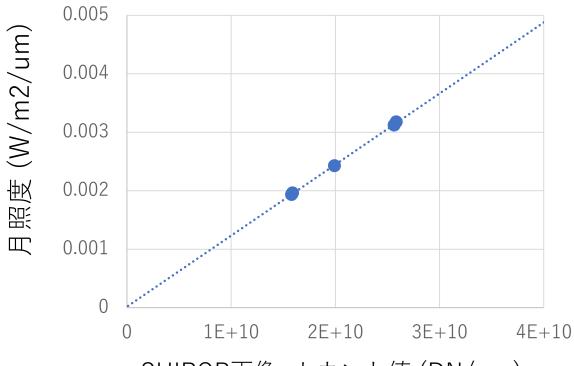


○ モデルによる月照度(月全体を合算した明るさ)



#### 校正線として

#### DN・輝度値変換係数の計算に利用



SHIROP画像: カウント値 (DN/sec)

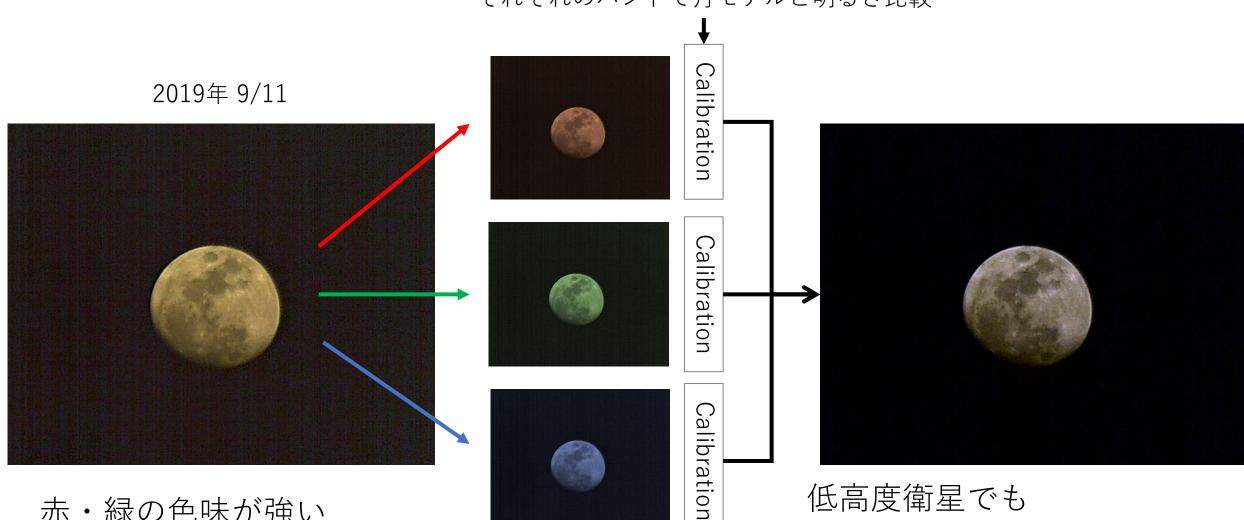
 $1 [W/m2/sr/um] => 60 \pm 6 DN/sec$ (1 DN/sec = 0.01682 [W/m2/sr/um])



露光時間の調整などに 役立つ情報

### OPS(RGBカメラ): 月を利用したカラーバランス補正

それぞれのバンドで月モデルと明るさ比較



赤・緑の色味が強い → 黄色がかった月画像

低局度衛星でも カメラキャリブレーションは 問題なく実施可能 2. 産総研でのSHIROP画像利用検討

・完全太陽同期軌道

・毎日同じ観測条件

- 日照角度

- 観測角





France/Nice

2. 産総研でのSHIROP画像利用検討

・完全太陽同期軌道

・毎日同じ観測条件

- 日照角度

- 観測角





Japan/Tokyo



### 衛星画像 + AIの事例

太陽光発電施設の検出 [Ishii+, 2016; Imamoglu+,2017; Miyamoto+, 2018]

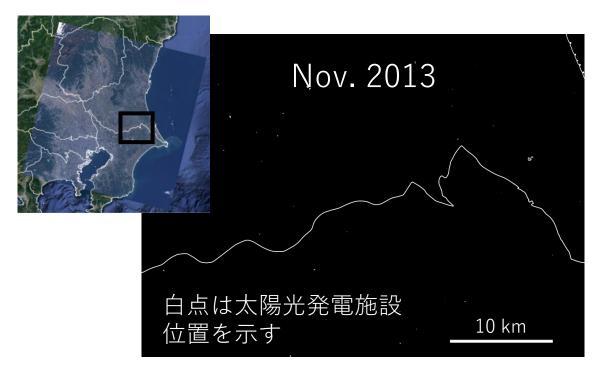


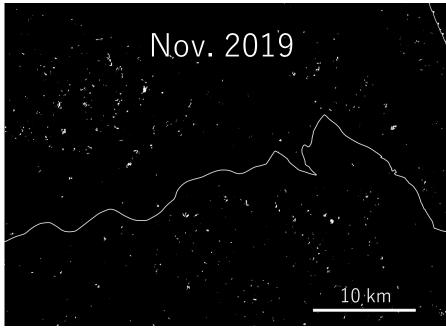


画像はLandsat8/OLI





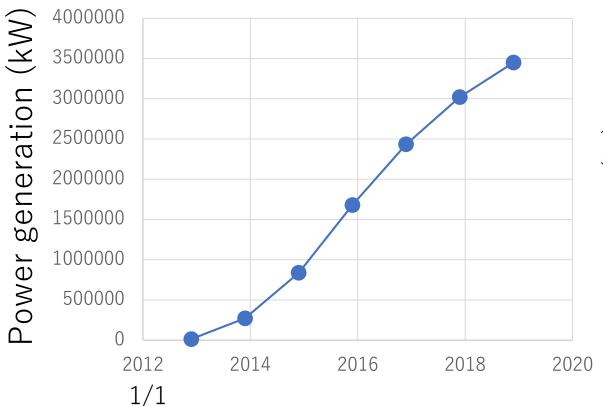




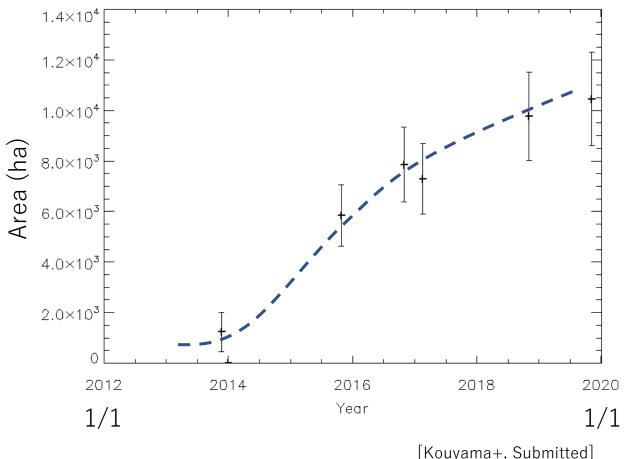
### 政府統計(太陽光発電の導入量)との比較

FITに基づく太陽光発電導入量 (関東)



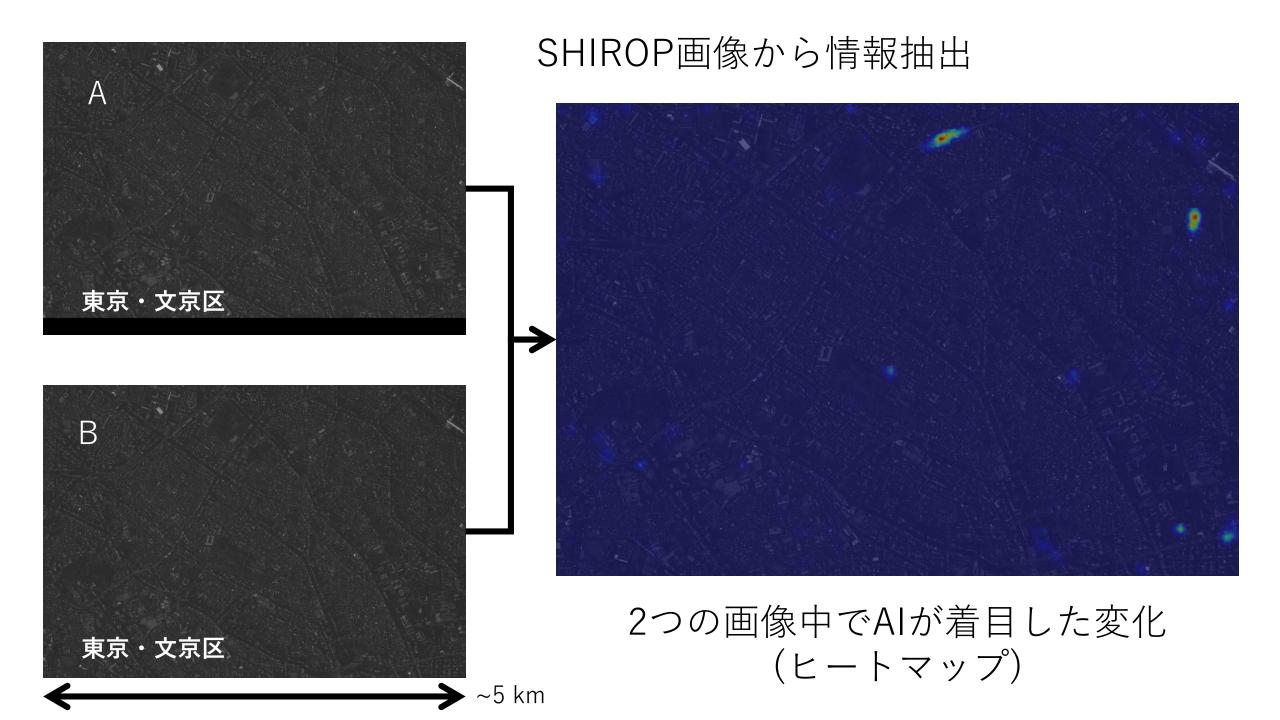


検出された太陽光発電施設の総面積 (関東) Mega solar area identified by Deep learning



AIによる衛星画像解析:

人間的な判定を「ピクセルレベル」で「広範囲」に網羅的に可能





衛星画像 = 地域の「全体的」な状況の変化 高解像度 = 例えばどの道が特に変化しているかなど、

Al = 網羅的に調査可能

「生活レベル」の情報



衛星画像 = 地域の「全体的」な状況の変化 高解像度 = 例えばどの道が特に変化しているかなど、

Al = 網羅的に調査可能

「生活レベル」の情報

### 斜め視画像の利用提案



#### 宇宙から高さ方向の情報も得られる

- ・単一の画像から
- ⇒Referenceになる建物から高さ推定
- · 複数Viewing angle
- ⇒ 詳細・広域3次元データへ (高頻度に更新可能)

#### 想定される利用

特に沿岸部での活用? 水害時の浸水高さ(津波高) がれきの3次元分布

高解像度「斜め視」観測は 現在まだ事例が少なく、貴重

## 産総研 まとめ



- 広く行われている衛星搭載カメラのキャリブレーションは SLATSでも問題なく実施
  - →画像明るさ・色比の定量的な評価を可能に
    - ⇒ 次期低高度衛星への資産 / 圃場区画内でのNDVIムラ
- ・画像利用検討から
  - 高解像度画像:生活レベルの変化を識別
    - + AI: 巨大な画像でも網羅的な探索が可能
  - 斜め視高解像画像: 高さ方向の情報
  - →新しい衛星画像利用の種

